



Regioni & Città - Roma guarda al futuro: in arrivo un evento sulla pianificazione urbana per una città più moderna e funzionale

Roma - 14 apr 2025 (Prima Notizia 24) Giornalisti 2.0, nell'ambito del progetto "Obiettivo Roma 2027", promuove un confronto tra istituzioni, tecnici ed esperti per disegnare la Capitale del domani.

Lunedì 5 maggio 2025, alle ore 16:00 presso la Sala da Feltre (Via degli Orti di Trastevere, 6), si terrà l'incontro pubblico "Pianificazione dello sviluppo urbano per una città più moderna e funzionale", promosso e organizzato dall'Associazione di categoria Giornalisti 2.0. Un'occasione importante di confronto tra esponenti del mondo delle istituzioni, professionisti dell'urbanistica e dell'architettura, e rappresentanti delle categorie produttive, con l'obiettivo di delineare una strategia concreta per rendere Roma una città più efficiente, vivibile e proiettata nel futuro. L'evento sarà moderato da Maurizio Pizzuto, presidente dell'Associazione Giornalisti 2.0, e da Fabio Sabbatani Schiuma, già componente della Commissione Urbanistica di Roma Capitale. Tra gli interventi istituzionali attesi: Antonello Aurigemma, Presidente del Consiglio Regionale del Lazio, Marco Perissa, Segretario VII Commissione Cultura, Scienza e Istruzione della Camera dei Deputati, e altri rappresentanti di rilievo degli ordini professionali e degli enti pubblici coinvolti nei processi di pianificazione urbana. Tra i relatori tecnici e professionali figurano nomi come: Tito Muratori, architetto ed ex Vicepresidente Ance Roma per l'Urbanistica, Renato Guidi, architetto Bioedli Progetti S.r.l., Mary Prezioso, docente di Economia e Pianificazione presso l'Università di Roma Tor Vergata, e molti altri esperti che offriranno visioni e proposte operative per il futuro della Capitale. L'incontro è aperto al pubblico e rappresenta un momento di alto profilo per fare rete, condividere idee e costruire un percorso partecipato verso una città più intelligente e sostenibile.

(Prima Notizia 24) Lunedì 14 Aprile 2025