



## ***Difesa & Sicurezza - Spazio: Dispiegata la rete satellitare russa sulla Rotta Marittima del Nord***

**Mosca - 27 mag 2026 (Prima Notizia 24) È stato completato il posizionamento della costellazione satellitare russa per il monitoraggio della Rotta Marittima del Nord, attualmente in fase di collaudo. Vladimir Panov di Rosatom ha annunciato che, una volta operativa, i dati saranno integrati nella Piattaforma Unificata dei Servizi Digitali, migliorando significativamente la navigazione nella regione.**

Ultimato il posizionamento della costellazione satellitare russa destinata al monitoraggio della Rotta Marittima del Nord (NSR). I satelliti sono già ed è in fase di collaudo. Lo riporta la TASS citando Vladimir Panov, rappresentante speciale di Rosatom per lo sviluppo artico, durante una riunione del Consiglio dei partecipanti al trasporto marittimo sulla Rotta Marittima del Nord. Non appena pienamente operativa tutti i dati saranno integrati nella Piattaforma Unificata dei Servizi Digitali il più rapidamente possibile, consentendoci di monitorare l'intera Rotta Marittima del Nord. Ciò cambierà radicalmente l'approccio alla navigazione lungo la rotta, anche nel settore orientale. Secondo una nota dell'ufficio stampa di Rosatom, i partecipanti al consiglio intendono invitare alla prossima riunione i rappresentanti dell'ente statale Roscosmos al fine di fornire informazioni dettagliate e complete sull'intera costellazione satellitare, sulle sue capacità tecniche e sul potenziale futuro del suo utilizzo a supporto della navigazione lungo la NSR. Il Consiglio dei partecipanti al trasporto marittimo lungo la NSR è stato istituito dopo una riunione sullo sviluppo della zona artica presieduta da Putin in persona nell'aprile 2022. Durante le riunioni del consiglio, i partecipanti esaminano le proposte di misure volte a migliorare la sicurezza della navigazione nelle acque della NSR e a rafforzare la competitività della cantieristica navale russa per l'Artico.

*(Prima Notizia 24) Mercoledì 27 Maggio 2026*